

Handlungsplanung und Allgemeines Spiel

„Evaluationsfunktionen“

Peter Kissmann

Themen Allgemeines Spiel

- ▶ Einführung
- ▶ Game Description Language (GDL)
- ▶ Spielen allgemeiner Spiele
- ▶ Evaluationsfunktionen im allgemeinen Spiel
- ▶ Verbesserungen für Alpha-Beta und UCT
- ▶ Lösen allgemeiner Spiele
- ▶ Instanziierung
- ▶ Ausblick: Unvollständige Information und Zufall

Problem Minimax-basierter Verfahren

- ▶ gut (optimal), wenn vollständige Suche möglich
- ▶ Aber: im allgemeinen Spiel in der Regel nicht möglich
- ▶ daher: Verwendung von Evaluationsfunktionen

Evaluationsfunktionen

- ▶ für klassische Spiele, oft vom Programmierer festgelegt / basierend auf Expertenwissen
 - etwa Bewertung von Figuren beim Schach
 - etwa Vorteil von Ecken in Reversi
- ▶ im allgemeinen Spiel nicht möglich
 - Evaluationsfunktionen müssen automatisch generiert werden

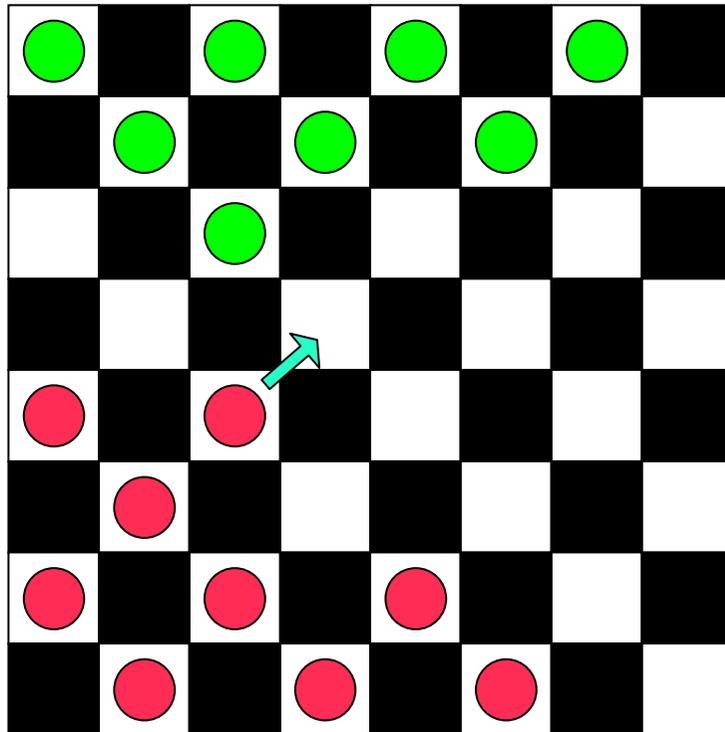
Evaluationsfunktionen

- ▶ einige allgemeine Ansätze funktionieren häufig, aber nicht immer
- ▶ etwa
 - Mobilität
 - Neuigkeit
 - Entfernung zum Ziel

Evaluationsfunktionen - Mobilität

- ▶ mehr Züge = besserer Zustand
- ▶ evtl. auch Einschränkung von Gegnerzügen gut
- ▶ oft: Zugzwang schlecht
 - Schach: Schachposition auflösen
 - Reversi: wenige Züge = geringe Kontrolle über Spielfeld
- ▶ aber:
 - schlecht in Dame (mit Zugzwang)

Evaluationsfunktionen - Mobilität



- ▶ Ergebnis: Gegner hat nur einen Zug
- ▶ Aber: eigener Spielstein geopfert

Evaluationsfunktionen - Inverse Mobilität

- ▶ Weniger Möglichkeiten zu haben, ist besser
- ▶ Auch: Gegner mehr zu tun zu geben ist besser
- ▶ Beispiel: nothello (wie Reversi (Othello), aber gewonnen, wenn weniger Steine als Gegner)
- ▶ Wie automatisch entscheiden, ob Mobilität oder inverse Mobilität?

Evaluationsfunktionen - Neuigkeit

- ▶ Änderung des Zustands vorteilhaft
- ▶ Vorteile:
 - große Änderungen verhindern, festzustecken
 - wenn man nicht weiß, was man machen soll, vielleicht gut, etwas “gerichteten Zufall” einzuführen
- ▶ Nachteile:
 - Zustandsänderung, wenn eigene Figuren geopfert
 - Unklar, ob Neuigkeit generell für irgendwen gut

Evaluationsfunktion - Zieldistanz

- ▶ Je näher dran, eigenes Ziel (goal) zu erfüllen, desto besser
- ▶ Beispiel: Tic-Tac-Toe

- (`<= (goal xplayer 100)`
 (`or (and (true (cell ?c 1 x)) (true (cell ?c 2 x))`
 (`true (cell ?c 3 x)))`
 (`and (true (cell 1 ?r x)) (true (cell 2 ?r x))`
 (`true (cell 3 ?r x)))`
 (`and (true (cell 1 1 x)) (true (cell 2 2 x))`
 (`true (cell 3 3 x)))`
 (`and (true (cell 1 3 x)) (true (cell 2 2 x))`
 (`true (cell 3 1 x))))`)

Evaluationsfunktionen - Zieldistanz

```
eval((goal xplayer 100)) nach (does xplayer (mark 2 2))  
> eval((goal xplayer 100)) nach (does xplayer (mark 1 1))  
> eval((goal xplayer 100)) nach (does xplayer (mark 1 2))
```

Vorlesungs-Ablauf

- ▶ Evaluationsfunktionen für Alpha-Beta
 - nach [Kuhlmann et al., 2006]
 - nach [Schiffel & Thielscher, 2007]
- ▶ Weitere nützliche Eigenschaften durch Simulationen

Evaluationsfunktion [Kuhlmann et al., 2006]

- ▶ Strukturen identifizieren
- ▶ von Strukturen zu Features
- ▶ von Features zu Evaluationsfunktionen
- ▶ Verteilte Suche

Strukturen

- ▶ wichtige Strukturen:
 - Zähler
 - Spielbretter
 - bewegliche Figuren
 - ...
- ▶ Finden durch
 - syntaktischen Vergleich
 - Simulation

Strukturen - Nachfolgerrelation

▶ Syntax:

- (`<succ>` `<e11>` `<e12>`)
(`<succ>` `<e12>` `<e13>`)
(`<succ>` `<e13>` `<e14>`)
etc.

▶ Spielbeschreibung kann mehrere Nachfolgerrelationen enthalten:

- Zähler (1, 2, 3, ...)
- benachbarte x-Koordinaten
- benachbarte y-Koordinaten
- etc.

Strukturen - Zähler

- ▶ Fluent, das bei jedem Schritt inkrementiert wird
- ▶ Syntax:
 - (`<= (next (<counter> ?<var2>))`
`(true (<counter> ?<var1>))`
`(true (<succ> ?<var1> ?<var2>))`)

Strukturen - Zähler

▶ Nutzen:

- oft als step-counter, um Spiel endlich zu halten:
 - Spiel terminiert nach x Schritten
- kann bei Simulation entfernt werden, damit
 - oft weniger Zustände (mehr Duplikate)
 - höhere Chance, guten Zielzustand zu finden

Strukturen - Spielbrett

- ▶ Syntax:
 - 3-wertiges Fluent
 - zwei Parameter für Koordinaten
 - ein Parameter für Belegung
- ▶ Annahme:
 - jedes 3-wertige Fluent beschreibt Spielfeld
- ▶ Spielfeldposition kann nicht doppelt belegt sein
 - Koordinaten: Input-Parameter
 - Belegung: Output-Parameter
- ▶ Spielbrett kann geordnet sein
 - wenn Koordinaten über Nachfolgerrelation geordnet

Strukturen - Marker und Figuren

- ▶ Belegung von Spielbrett ist Marker
- ▶ wenn Marker stets an nur einer Position → Figur

Strukturen finden durch Simulation

▶ Spielbretter:

- 3-wertig, 2 Input-, 1 Output-Parameter
- simuliere einige Schritte
- prüfe, ob für (angenommene) Input-Parameter auf (angenommenem) Output-Parameter stets nur eine Belegung erfüllt
 - wenn nicht, entsprechendes keine Input-Parameter
 - falls keine Kombination Input-Parameter, Fluent kein Spielbrett

▶ Marker / Figuren:

- Annahme: Jede Belegung von Output-Parameter von Spielbrett ist Figur
- prüfe (bei Simulation), ob (angenommene) Figur nur auf einem Feld
 - wenn nicht, ist es Marker

Von Strukturen zu Features

▶ Feature:

- numerischer Wert
- berechnet aus Spielzustand
- potenziell mit Bewertung in Terminalzustand korreliert
- Beispiel: geordnetes Spielbrett
 - berechne x- und y-Koordinaten aller Figuren
 - entsprechen natürlichen Zahlen gemäß der Nachfolgerrelation
 - damit möglich, Manhattan-Distanz zwischen Figuren zu berechnen
- Beispiel: ungeordnetes Spielbrett
 - zähle Anzahl an Markern

Von Strukturen zu Features

Identifizierte Strukturen	Generierte Features
Geordnetes Spielbrett mit Figuren	x-Koordinaten jeder Figur
	y-Koordinaten jeder Figur
	Manhattan-Distanz zwischen jedem Figurenpaar
	Summe der paarweisen Manhattan-Distanzen
Spielbrett ohne Figuren	Anzahl Marker jeden Typs
Mengenangabe	entsprechender Wert

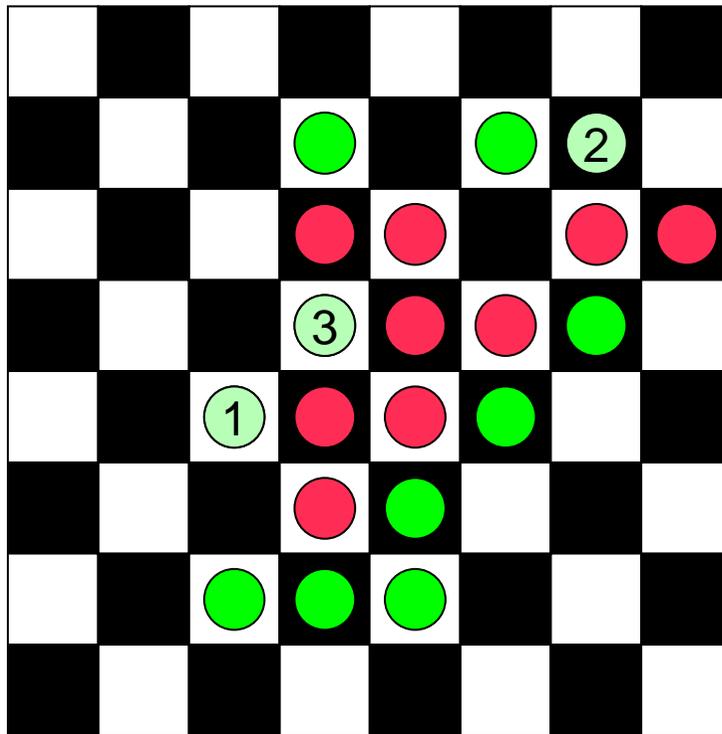
Von Features zu Evaluationsfunktionen

- ▶ in spezialisierten Spielern:
 - Evaluationsfunktion als gewichtete Kombination von Features
 - Gewichte manuell festgelegt
 - daher schwierig im allgemeinen Spiel
- ▶ hier:
 - erzeuge Menge potenzieller Evaluationsfunktionen
 - jede als Maximierung oder Minimierung einzelnen Features
 - Max. und Min, damit Möglichkeit, bei Suizid-Spielen gut zu spielen

Von Features zu Evaluationsfunktionen

- ▶ $V(s)$: skaliertes Feature in $[0, 1]$ in Zustand s
- ▶ Evaluationsfunktion:
 - Maximierende Funktion:
 - $E(s) = 1 + R^- + (R^+ - R^- - 2) * V(s)$
 - Minimierende Funktion:
 - $E(s) = 1 + R^- + (R^+ - R^- - 2) * (1 - V(s))$
 - mit:
 - R^- : minimaler erreichbarer Gewinn
 - R^+ : maximaler erreichbarer Gewinn
 - Damit: $E: S \rightarrow [R^- + 1, R^+ - 1]$
 - echter Gewinn besser als jede Evaluation, echter Verlust schlechter als jede Evaluation

Beispiel: Reversi (Othello)



Aktueller Zustand:

#Marker(grün): 8

$$V(s) = \#Marker(\text{grün}) / 64 = 0,125$$

$$E(s) = 1 + 98 * V(s) = 13,25$$

Fall 1:

#Marker(grün): 12

$$V(s) = \#Marker(\text{grün}) / 64 = 0,1875$$

$$E(s) = 1 + 98 * V(s) = 19,375$$

Fall 2:

#Marker(grün): 10

$$V(s) = \#Marker(\text{grün}) / 64 = 0,15625$$

$$E(s) = 1 + 98 * V(s) = 16,3125$$

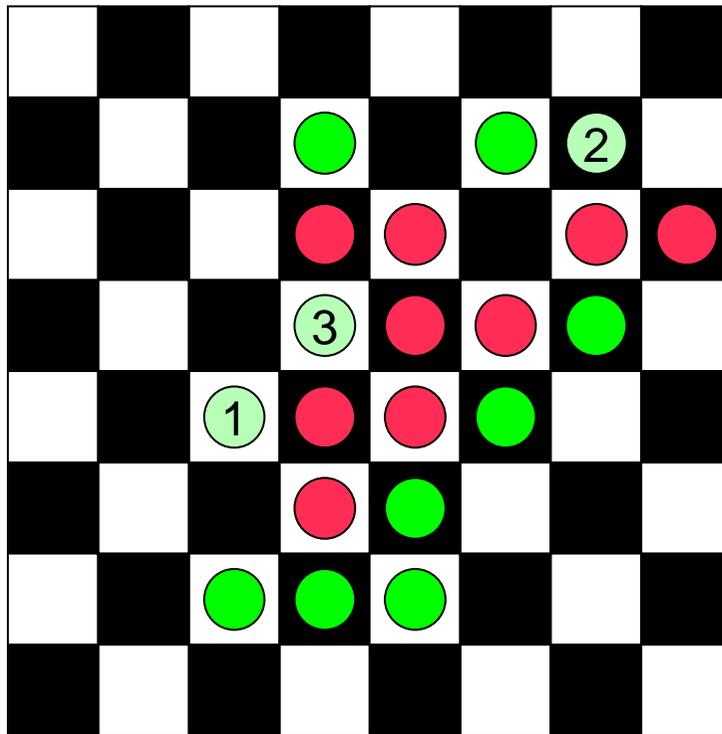
Fall 3:

#Marker(grün): 14

$$V(s) = \#Marker(\text{grün}) / 64 = 0,21875$$

$$E(s) = 1 + 98 * V(s) = 22,4375$$

Beispiel: Suizid-Reversi (nOthello)



Aktueller Zustand:

#Marker(grün): 8

$$V(s) = \#Marker(\text{grün}) / 64 = 0,125$$

$$E(s) = 1 + 98 * (1 - V(s)) = 86,75$$

Fall 1:

#Marker(grün): 12

$$V(s) = \#Marker(\text{grün}) / 64 = 0,1875$$

$$E(s) = 1 + 98 * (1 - V(s)) = 80,625$$

Fall 2:

#Marker(grün): 10

$$V(s) = \#Marker(\text{grün}) / 64 = 0,15625$$

$$E(s) = 1 + 98 * (1 - V(s)) = 83,6875$$

Fall 3:

#Marker(grün): 14

$$V(s) = \#Marker(\text{grün}) / 64 = 0,21875$$

$$E(s) = 1 + 98 * (1 - V(s)) = 77,5625$$

Verteilte Suche

- ▶ Problem:
 - mehrere Evaluationsfunktionen
 - einige evtl. gut geeignet, andere nicht
 - wie entscheiden, welche zu verwenden
 - Entscheidung kann sich auch im Laufe des Spiels ändern
- ▶ Mögliche Lösung:
 - Hinweise aus Zielbeschreibung generieren
- ▶ Aber:
 - kann beliebig komplex werden

Verteilte Suche

▶ Lösung:

- ein Master-Prozess
- Menge von Slave-Prozessen
- Master
 - informiert Slaves über Zustandsänderungen
 - weist jedem Prozess eine Evaluationsfunktion zu
- Slave
 - schickt besten bisher gefundenen Zug
- Master
 - wählt “besten” von allen Prozessen gefundenen Zug
 - schickt diesen an GameController

Verteilte Suche

- ▶ mehr Prozesse als Evaluationsfunktionen → manche Evaluationsfunktionen auf mehreren Slaves
 - mag zu Expansion gleicher Bereiche führen
 - aber: gleichbewertete Züge werden zufällig ausgewählt → unterschiedliche Slaves sollten oft unterschiedliche Züge wählen
- ▶ zusätzlich: Slave(s), die vollständige Suche durchführen

Verteilte Suche

- ▶ Schwierigkeit: Welches ist “bester” Zug?
 - wenn vollständige Suche Lösung gefunden hat, diese verfolgen
 - sonst:
 - Züge, die aus tieferen Suchen resultierten, präferiert
 - Alternative:
 - Zielbedingung mit in Entscheidung einfließen lassen (aber wie?)

Evaluationsfunktionen [Schiffel & Thielscher, 2007]

- ▶ Evaluationsfunktion auf Basis von Terminal- und Zielbeschreibung
 - Berechnung des Erfülltheitsgrades
 - Werte von Terminal- und Zielauswertungen kombiniert, damit Terminalzustand vermieden, bis Ziel erfüllt
 - Terminalauswertung hat
 - negativen Einfluss, falls Zielauswertung niedrigen Wert liefert
 - positiven Einfluss, sonst

Evaluationsfunktionen

▶ Idee:

- nutze Fuzzy-Logik
- Weise Fluents Werte zwischen 0 und 1 zu, abhängig von Wahrheitswert
- Nutze Standard T-Norm und T-Conorm, um Wahrheitsgrad komplexer Formeln zu bestimmen

Einschub: Fuzzy-Logik

- ▶ keine Booleschen Werte $\{0, 1\}$, sondern mehrwertig $[0, 1]$
- ▶ wie komplexere Formeln verknüpfen, etwa $a \wedge b$ für $a, b \in [0, 1]$?
- ▶ Lösung: verallgemeinerter Konjunktions-Operator \rightarrow T-Norm
- ▶ Eigenschaften T-Norm:
 - $T: [0, 1] \times [0, 1] \rightarrow [0, 1]$
 - Assoziativität: $T(a, T(b, c)) = T(T(a, b), c)$
 - Kommutativität: $T(a, b) = T(b, a)$
 - Monotonie: $T(a, c) \leq T(b, c)$, falls $a \leq b$
 - Neutrales Element 1: $T(a, 1) = a$
 - Nullelement 0: $T(a, 0) = 0$

Einschub: Fuzzy-Logik

- ▶ Gegenstück: verallgemeinerter Disjunktions-Operator \rightarrow T-Conorm (auch S-Norm)
- ▶ Dual zu T-Norm:
 - $1 - S(a, b) = T(1 - a, 1 - b)$
 - $1 - T(a, b) = S(1 - a, 1 - b)$
- ▶ Eigenschaften der T-Conorm:
 - $S: [0, 1] \times [0, 1] \rightarrow [0, 1]$
 - Assoziativität: $S(a, S(b, c)) = S(S(a, b), c)$
 - Kommutativität: $S(a, b) = S(b, a)$
 - Monotonie: $S(a, c) \leq S(b, c)$, falls $a \leq b$
 - Neutrales Element 0: $S(a, 0) = a$
 - Nullelement 1: $S(a, 1) = 1$

Einschub: Fuzzy-Logik

Häufige T-Normen und T-Conormen			
$T_{\min}(a, b)$	$\min\{a, b\}$	$S_{\max}(a, b)$	$\max\{a, b\}$
$T_{\text{Lukasiewicz}}(a, b)$	$\max\{0, a + b - 1\}$	$S_{\text{Lukasiewicz}}(a, b)$	$\min\{a + b, 1\}$
$T_{\text{prod}}(a, b)$	$a \cdot b$	$S_{\text{sum}}(a, b)$	$a + b - a \cdot b$
$T_{-1}(a, b)$	a , falls $b = 1$ b , falls $a = 1$ 0 , sonst	$S_{-1}(a, b)$	a , falls $b = 0$ b , falls $a = 0$ 1 , sonst

Evaluationsfunktionen

- ▶ Problem Standard T-Norm:
 - Resultat \leq kleineres der Elemente
 - damit Resultat = 0, falls mind. ein Element nicht erfüllt
- ▶ Beispiel (Blocksworld):
 - Zielformel: `(and (on a b) (on b c) (ontable c))`
 - Evaluation soll Anzahl erfüllter Teilziele widerspiegeln
 - wenn nur `(on a b)` fehlt, wird Formel zu 0 ausgewertet, obwohl Ziel fast erreicht

Evaluationsfunktionen

- ▶ Problem: kann nicht zwischen Zuständen unterscheiden, die beide bestimmte Formel erfüllen
- ▶ Beispiel: Reversi
- ▶ Ziel: Mehr Steine als Gegner
 - gute Heuristik: Je mehr eigene Steine, desto besser
 - aber: `(greater ?whitepieces ?blackpieces)` immer 1, egal ob weiß 1 oder 20 Steine mehr als schwarz

Evaluationsfunktionen

- ▶ Behebung:
 - erfüllte Fluents: Wert p
 - nicht erfüllte Fluents: Wert $1 - p$
 - $0,5 < p < 1$

Evaluationsfunktionen

- ▶ Neues Problem bei T_{prod}
 - Konjunktion mit vielen Elementen gegen 0, auch wenn alle Elemente wahr
 - Disjunktion mit vielen Elementen gegen 1, auch wenn alle Elemente falsch
- ▶ Behebung:
 - Verwendung von Threshold t ($0,5 < t < 1$)
 - Intention: Werte $> t$ entspr. wahr, Werte $< 1 - t$ entspr. falsch
 - verwendete T-Norm T' :
$$T'(a, b) = \begin{cases} \max(T(a, b), t) & , \text{ falls } \min(a, b) > 0,5 \\ T(a, b) & , \text{ sonst} \end{cases}$$
mit T beliebige Standard T-Norm
 - entsprechende T-Conorm: $S'(a, b) = 1 - T'(1 - a, 1 - b)$

Evaluationsfunktionen

- ▶ damit sichergestellt:
 - erfüllte Formeln haben Wert $\geq t$
 - nicht-erfüllte Formeln haben Wert $\leq 1 - t$
 - also Werte unterschiedlicher Formeln vergleichbar
- ▶ Aber:
 - T' nicht assoziativ
 - damit keine echte T-Norm im ursprünglichen Sinne
 - also für semantisch identische aber syntaktisch unterschiedliche Formeln evtl. unterschiedliche Werte
 - Effekt minimal für geeignete T-Norm
 - gewählte T-Norm T:
 - $T(a, b) = 1 - S(1 - a, 1 - b)$
 - $S(a, b) = (a^q + b^q)^{1/q}$
 - sinnvoll: q klein bei vielen Disjunktionen, q groß bei vielen Konjunktionen (damit nicht gegen 1 / gegen 0 für viele Zustände)

Evaluationsfunktionen

- ▶ $\text{eval}(f, z)$: Evaluation von Zustand z bzgl. Formel f
 - (a Fluent, f und g beliebige Formeln)
- ▶ $\text{eval}(a, z) = p$, falls a wahr in aktuellem Zustand; $1 - p$ sonst
- ▶ $\text{eval}(f \wedge g, z) = T'(\text{eval}(f, z), \text{eval}(g, z))$
- ▶ $\text{eval}(f \vee g, z) = S'(\text{eval}(f, z), \text{eval}(g, z))$
- ▶ $\text{eval}(\neg f, z) = 1 - \text{eval}(f, z)$
- ▶ eval hat folgende Eigenschaften:
 - $\forall f, z. \text{eval}(f, z) \geq t > 0,5$ gdw. f erfüllt in z
 - $\forall f, z. \text{eval}(f, z) \leq 1 - t < 0,5$ gdw. f nicht erfüllt in z

Evaluationsfunktionen

- ▶ vollständige Evaluationsfunktion für Zustand z:

$$h(z) = \sum_{gv \in GV} \frac{1}{gv} \cdot \bigoplus_{gv \in GV} h(gv, z) \cdot \frac{gv}{100}$$

versucht, Terminalzustand zu erreichen, wenn goal erfüllt

$$h(gv, z) = \begin{cases} \text{eval}(\text{goal}(gv) \vee \text{terminal}, z) & , \text{ falls } \text{goal}(gv) \\ \text{eval}(\text{goal}(gv) \wedge \neg \text{terminal}, z) & , \text{ falls } \neg \text{goal}(gv) \end{cases}$$

- ▶ dabei:

- GV: Menge aller möglichen goal values (Werte der Zielbedingungen)
 - \bigoplus : Summe von (Produkt-)T-Conormen
 - $h(gv, z)$: Evaluation für einen goal value
 - gv: goal value
 - terminal: (ausgerollte) Terminierungsbedingung
 - $\text{goal}(gv)$: (ausgerollte) Zielbedingung mit Wert gv
- versucht, Terminalzustand zu vermeiden, wenn goal nicht erfüllt

Strukturen - Statische Strukturen

- ▶ Statische Strukturen:
 - Strukturen, unabhängig von aktuellem Zustand
 - in Regeln taucht kein (`true ...`) auf
 - etwa Nachfolgerrelation, Ordnungsrelation

Strukturen - Statische Strukturen

▶ Nachfolgerrelation:

- binäre Relation
- antisymmetrisch
- funktional
- injektiv
- azyklische Graphrepräsentation

▶ Beispiele:

- `(succ 1 2) (succ 2 3) (succ 3 4) ...`
- `(nextrow a b) (nextrow b c) (nextrow c d) ...`

Strukturen - Statische Strukturen

▶ Ordnungsrelation:

- binäre Relation
- antisymmetrisch
- transitiv

▶ Beispiel:

- `(<= (lessthan ?a ?b)
 (succ ?a ?b))`
- `(<= (lessthan ?a ?c)
 (succ ?a ?b)
 (lessthan ?b ?c))`

Strukturen - Statische Strukturen

- ▶ Eigenschaften lassen sich recht einfach prüfen
 - alle Definitionsbereiche endlich
- ▶ hier: keine Annahme über Syntax, nur Semantik
- ▶ Vorteile:
 - syntaktische Beschreibung kann unterschiedlich sein
 - komplexere Relationen (z.B. Ordnungsrelation) auffindbar

Strukturen - Dynamische Strukturen

- ▶ Dynamische Strukturen
 - abhängig von aktuellem Zustand
 - können sich im Spielverlauf ändern
- ▶ Beispiel:
 - Spielfeldpositionen
- ▶ hier: finden von Spielbrettern wie vorher, aber:
 - Spielbretter nicht zwingend 3-dimensional (2 Input-, 1 Output-Parameter)
 - jedes Fluent mit ≥ 2 Parametern potenzielles Spielbrett

Strukturen - Dynamische Strukturen

- ▶ “Mengenfluent”
 - Einwertig
 - Geordnet
 - Singleton (keine Input-Parameter) → nur einmal in jedem Zustand
- ▶ Beispiel:
 - Step-Counter
- ▶ Auch Spielbrettbelegungen können Mengen sein
 - wenn Output-Parameter geordnet, also durch Nachfolge- oder Ordnungsrelation verknüpft

Strukturen - Dynamische Strukturen

- ▶ finden durch Simulation
- ▶ n-wertiges Fluent
- ▶ Hypothesen:
 - 1. Parameter ist Input
 - 2. Parameter ist Input
 - ...
 - n. Parameter ist Input
 - 1. + 2. Parameter sind Input
 - ...
 - alle n Parameter sind Input

Strukturen - Dynamische Strukturen

- ▶ Überprüfung der Hypothesen durch Simulation
 - gleiche Input-Belegung aber unterschiedliche Output-Belegung:
 - verwerfe Hypothese
 - Problem:
 - exponentiell (in Parameteranzahl) viele Hypothesen
 - Aber:
 - oft geringe Parameteranzahl:
 - 2 Parameter → 3 Hypothesen
 - 3 Parameter → 7 Hypothesen
 - 4 Parameter → 15 Hypothesen
 - häufig: nur wenige Hypothesen übrig nach Initialzustand

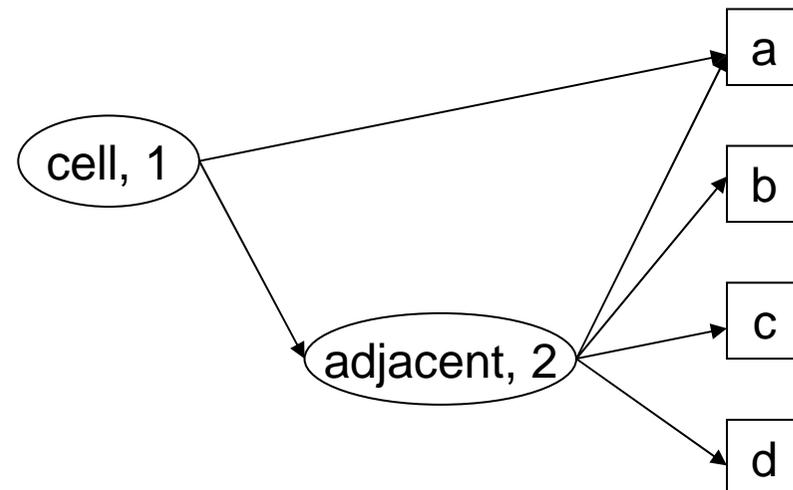
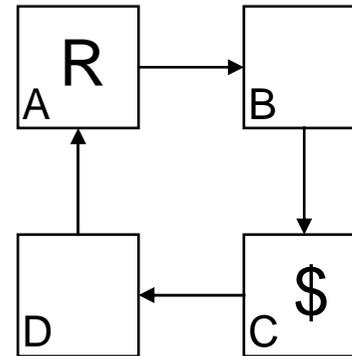
Strukturen - Abhängigkeitsgraph

- ▶ für Mengen wichtig:
 - (Output-)Parameter geordnet
 - Definitionsbereich der Argumente bekannt
- ▶ Obermenge der Definitionsbereiche durch Abhängigkeitsgraph
 - Parameter in Head abhängig von Parameter in Body gdw. identische Variable
 - dann kann Parameter in Head potenziell identische Werte wie in Body annehmen

Strukturen - Abhängigkeitsgraph

- `(init (cell a))`
- `(<= (next (cell ?y))`
`(does robot move)`
`(true (cell ?x))`
`(adjacent ?x ?y))`
- `(adjacent a b)`
- `(adjacent b c)`
- `(adjacent c d)`
- `(adjacent d a)`

- Definitionsbereich von `cell`:
- `(cell a)`
- `(cell b)`
- `(cell c)`
- `(cell d)`



Von Strukturen zur Evaluationsfunktion

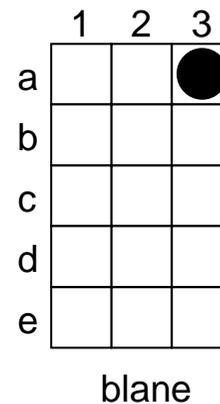
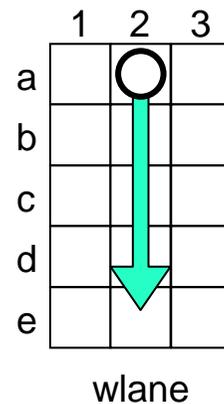
- ▶ Verbesserung der Evaluationsfunktion durch Nutzung nicht-binärer Auswertungen gemäß Strukturen
- ▶ Für Ordnungsrelation r :

$$\text{eval}(r(a, b), z) = \begin{cases} t + (1-t) \cdot \frac{\Delta(a, b)}{|\text{dom}(r)|} & , \text{ falls } r(a, b) \\ (1-t) - (1-t) \cdot \frac{\Delta(b, a)}{|\text{dom}(r)|} & , \text{ falls } \neg r(a, b) \end{cases}$$

- $\Delta(a, b)$: #Schritte nötig um b von a zu erreichen, gemäß Nachfolgerfunktion, die Basis von r
- $|\text{dom}(r)|$: Größe des Definitionsbereichs der Argumente von r
- Erinnerung: t : Threshold für T-Norm Berechnung

Von Strukturen zur Evaluationsfunktion

- ▶ für geordnete Spielbretter:
 - Manhattan-Distanz zum Ziel
 - bei mehreren identischen Figuren: mittlere Distanz
- ▶ Beispiel: Racetrack-Corridor
 - goal: (true (cell wlane e ?x white))
 - Distanz 3. Koordinate = 0, da Variable



Von Strukturen zur Evaluationsfunktion

- ▶ 2-dimensionales geordnetes Spielbrett:

$$\text{eval}(f(x, y, c), z) = \frac{1}{N} \cdot \sum_{f(x', y', c) \in z} \frac{1}{2} \cdot \left(\frac{\Delta(x, x')}{|\text{dom}(f, 1)|} + \frac{\Delta(y, y')}{|\text{dom}(f, 2)|} \right)$$

- N: Anzahl Vorkommen von $f(x', y', c)$ in z für beliebiges x', y' gegeben c
 - $\Delta(x, x')$: Anzahl Schritte zwischen x und x' gemäß Nachfolgerrelation, die Basis für Ordnung von f
 - $|\text{dom}(f, i)|$: Größe Definitionsbereich des i -ten Arguments von f
- ▶ kann einfach auf höherdimensionale Spielbretter erweitert werden

Von Strukturen zur Evaluationsfunktion

- ▶ für Mengenfluent (oder Spielbretter, deren Zellzustände Mengen sind):
 - Evaluation basierend auf Unterschied zwischen Mengen in aktuellem Zustand und zu evaluierendem Zustand (etwa Ziel)
- ▶ Wichtig bei Step-Counter
 - wenn Abbruch nach Anzahl Schritten
 - Evaluation identischer Zustände (abgesehen von Step-Counter):
 - Präferenz von Zustand mit geringerem Step-Counter, solange goal nicht erfüllt
 - (Handlungsplanung: kürzere Pläne besser als längere)
- ▶ Evaluation unären Mengenfluents:

$$\text{eval}(f(x), z) = \frac{\Delta(x, x')}{|\text{dom}(f, 1)|}, \text{ falls } f(x') \in z$$

Weitere Eigenschaften durch Simulationen

▶ Teams

- gleiche Bewertung in allen Terminalzuständen → spielen zusammen
- Annahme: alle spielen zusammen
- wenn Terminalzustand in Simulation erreicht, prüfe Annahme
 - alle, die unterschiedliche Bewertung haben in unterschiedliche Teams
 - wenn Reduzierung auf “unser Team” und Gegner:
 - alle mit anderer Bewertung als unserer in Gegner-Team

Weitere Eigenschaften durch Simulationen

▶ Nicht-simultane Züge

- Annahme: Spiel ist nicht-simultan
- dann: in jedem Zustand höchstens ein Spieler mit > 1 gültigen Zug
- Züge der anderen entspr. Noop-Züge
 - möglich, Namen der Noop-Züge zu finden
- wenn Zustand mit mehreren Spielern mit mehreren gültigen Zügen
 - Spiel simultan

Quellen (Evaluationsfunktionen)

- ▶ G. Kuhlmann, K. Dresner & P. Stone: *Automatic Heuristic Construction in a Complete General Game Player*, AAAI, pp. 1457-1462, 2006
- ▶ S. Schiffel & M. Thielscher: *Automatic Construction of a Heuristic Search Function for General Game Playing*, IJCAI-Workshop on Nonmonotonic Reasoning, Action and Change, 2007